## **THERMODYNAMIQUE- COURS**

#### Modèle du gaz parfait :

Système thermodynamique : Un ensemble d'entités caractérisé par des grandeurs macroscopiques.

Grandeurs caractéristiques :

Aspect macroscopique	Aspect microscopique
Masse volumique	Degré de proximité des entités
$m^{-1}$	
$ \rho = \frac{1}{V} $	
Température T (en °C) mesurée avec un thermomètre	Degré d'agitation des particules du fluide
Pression P (en Pa) mesurée par un manomètre	Degré de chocs des entités

Modèle du gaz parfait : Sytème idéal formé d'entités dispersées et désordonnées vérifiant deux hypothèses :

- 1) Les entités n'ont pas d'interaction entre elles
- 2) Le volume des entités est négligeable devant le volume de l'enceinte qui les contient.

Equation d'état du gaz parfait : Lien entre les différentes variables d'état à l'équilibre.

$$PV = nRT$$
 (P en Pa, V en m3, n en mol, R = 8,314 SI et T en K)

#### Bilan énergétique :

Energie interne U : Somme de toutes les énergies microscopiques au sein d'un système.

Pour un système incompressible (solide ou liquide) :

$$\Delta U = C \times \Delta T$$

C : capacité thermique (en J.K<sup>-1</sup>)

 $\Delta U$ : variation d'énergie interne (en J)

 $\Delta T = T_{finale} - T_{initiale}$ : variation de température (en K)

Si  $\Delta U < 0$ , il y a transfert vers l'extérieur et si  $\Delta U > 0$ , il y a transfert vers l'intérieur du système.

On peut également nous donner une capacité thermique massique dans ce cas :

$$\Delta U = m \times c \times \Delta T$$

c : capacité thermique massique (en J.kg<sup>-1</sup>.K<sup>-1</sup>)

 $\Delta U$  : variation d'énergie interne (en J)

 $\Delta T$ : variation de température (en K)

m : masse du système (en kg)

# Premier principe de la thermodynamique:

$$\Delta U = Q + W$$

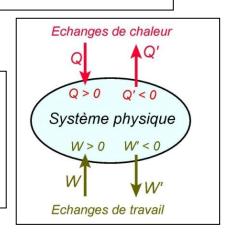
ΔU : variation d'énergie interne (origine microscopique) (en J)

Q: transfert thermique (chaleur) (en J)

W: Travail échangé avec l'extérieur (en J)

Avec pour un gaz sur un piston  $W = PS\Delta d$  (P: pression du gaz constante (en Pa); S: aire du piston (en m²) et  $\Delta d$ :

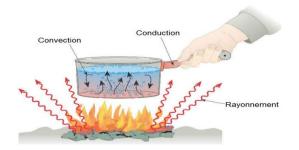
déplacement du piston (en m)



<u>Transferts thermiques</u>: transfert du système le plus chaud vers le plus froid.

Il existe trois modes de transferts:

- **Conduction :** transfert de contact (solide)
- Convection : déplacement de matière au sein d'un fluide (liquide ou gaz)
- Rayonnement : sources électromagnétiques



Flux thermique  $\Phi$ : C'est la vitesse du transfert thermique Q pendant une durée  $\Delta t$  (c'est donc une

puissance)

 $\Phi$ : flux thermique (en W)

Q: transfert thermique (en J)

 $\Delta t$ : durée du transfert (en s)

### **Transfert par conduction:**

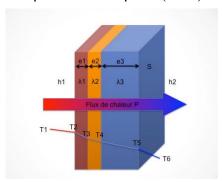
Dans le cas d'un transfert thermique uniquement dû à la conduction (parois planes), on a :

$$\boldsymbol{\Phi} = \frac{\boldsymbol{\lambda} \times \boldsymbol{S}}{e} \times \boldsymbol{\Delta} \boldsymbol{T}$$

 $\Phi$ : flux thermique (en W)

 $\lambda$ : conductivité thermique (en W.m<sup>-1</sup>.K<sup>-1</sup>) spécifique au matériau isolant S: Surface d'échange du transfert thermique (en m<sup>2</sup>)

e : épaisseur de la paroi (en m)



Résistance thermique  $R_{th}$ :  $R_{th} = \frac{e}{\lambda \times S}$  on a donc  $\Delta T = R_{th} \times \Phi$ 

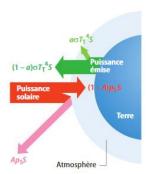
Dans le cas où plusieurs matériaux sont utilisés comme isolant, les résistances thermiques s'ajoutent.

### **Transfert par rayonnement:**

Loi de Stephan Bolztmann :  $P = \sigma \times S \times T^4$  c'est le calcul de la puissance rayonnée par un corps noir P: la puissance rayonnée (en W) $\sigma$ : Constante de Stefan = 5,67 × 10<sup>-8</sup>W.m<sup>-1</sup>.K<sup>-1</sup>S: Surface du corps (en m<sup>2</sup>) T: Température (en K)

Application à l'effet de serre : Le système Terre/atmosphère est assimilé à une boule d'aire S. Une partie de la puissance solaire reçue par le système est absorbé, une fraction de 1-A (avec A l'albédo du système, nombre compris entre 0 et 1, plus le système est blanc, plus il se rapproche de 1). La terre émet également un rayonnement dont une fraction seulement est dissipée en dehors de l'atmosphère (fraction 1 –a). A l'équilibre on obtient donc en utilisant la loi de Stephan :

 $(\mathbf{1}-A)p_SS=(\mathbf{1}-a)\sigma T_T^{\ 4}S$  avec  $T_T$ : température de la Terre en K; pS: puissance thermique moyenne par unité de surface.



## **Transfert par conduction/convection:**

On considère un système solide de température T plongé dans un fluide à une température  $T_h$  (thermostat soit un fluide à température constante). La puissance perdue ou gagné par ce solide est donnée par la loi de Newton.

 $\underline{\text{Loi de Newton:}} \ \boldsymbol{P_{th,cc}} = \boldsymbol{hS(T_{th}-T)} \ \text{avec h coefficient de transfert conducto-convectif exprimé en W.K}^{-1}.m^{-2}$ 

### Evolution cinétique de la température :

Entre deux instant t et t+ $\Delta t$  l'énergie interne du système solide vaut :  $\Delta U = C(T(t + \Delta t) - T(t))$ 

D'après le premier principe, il n'y a pas de travail donc  $\Delta U = Q$  soit  $C(T(t + \Delta t) - T(t)) = Q$ 

Si on divise par  $\Delta t$ , on obtient :  $\frac{C(T(t+\Delta t)-T(t))}{\Delta t} = \frac{Q}{\Delta t}$ 

Or, 
$$\frac{Q}{\Delta t} = P_{th,cc} = hS(T_{th} - T)$$
 donc on obtient :  $\frac{C(T(t + \Delta t) - T(t))}{\Delta t} = hS(T_{th} - T)$ 

Lorsque  $\Delta t$  tend vers 0, on obtient l'équation différentielle :  $C \frac{dT}{dt} = hS(T_{th} - T)$ 

La solution est de la forme :  $T(t) = T_{th} + (T_0 - T_{th})e^{-\frac{t}{\tau}}$  avec  $T_0$  température initiale du solide et  $\tau = \frac{c}{hs}$ 

